



T3S - T3E

Instructions pour l'installation

© Aprimatic S.p.A., 2001. Tous droits réservés.

Aucune partie du présent document ne peut être dupliquée ou traduite dans d'autres langues sans l'autorisation écrite de Aprimatic S.p.A.

Les caractéristiques du produit peuvent être soumises à modifications sans préavis.

Le présent document peut de ce fait ne pas correspondre exactement aux caractéristiques du produit.

Licences et marques

Le logotype «Aprimatic» est une marque déposée de Aprimatic S.p.A.

Imprimé en Italie

Normes de sécurité

- Effectuer les interventions de la façon spécifiée par le fabricant.
- L'installateur doit vérifier l'installation et le bon fonctionnement du dispositif.
- Ne pas utiliser le produit dans des buts différents de ceux qui ont été établis.
- Ne pas fausser ou modifier le produit.
- Utiliser les pièces détachées d'origine.
- Délimiter la zone de travail de façon à en interdire l'accès à toutes personnes étrangères au service.
- La zone de travail ne doit pas présenter d'obstacles et sa surface ne doit pas être glissante.
- Utiliser un outillage en bon état.
- Travailler toujours dans un endroit bien éclairé et ne présentant aucun risque pour la santé.
- Le passage de personnes étrangères au service est impérativement interdit dans la zone de travail.
- Ne jamais abandonner la zone de travail.

But du manuel

Ce manuel a été rédigé par le fabricant et fait partie intégrante du produit. Les informations qui y sont contenues s'adressent aux opérateurs spécialisés qui effectuent l'installation et les interventions d'entretien extraordinaire. Ceux-ci doivent posséder des compétences spécifiques pour effectuer, correctement et dans des conditions de sécurité, les interventions qui leur incombent. L'observation constante des instructions contenues dans ce manuel garantit la sécurité des personnes, une économie de service et une plus longue durée de fonctionnement du produit. Pour éviter toutes fausses manœuvres et donc tous risques d'accidents, lire attentivement ce manuel et respecter scrupuleusement les informations qui y sont contenues.

Domaine d'application

Dispositif de contrôle pour opérateurs Aprimatic pour l'actionnement de la basculante et de la barrière.

Table des matières

1. DESCRIPTION	
1.1 Représentation graphique du dispositif	3
1.2 Spécifications techniques	3
2. INSTALLATION	
2.1 Opérations préliminaires	3
2.2 Pose	3
2.3 Branchements électriques	3
3. MISE EN ŒUVRE	
3.1 Essais de fonctionnement	4
3.2 Réglage des vis de réglage	4
3.3 Programmation du fonctionnement	4
3.3.1 Interrupteurs DIP seulement pour T3S	4
4. CONTRÔLE DU FONCTIONNEMENT	
4.1 Contrôle du fonctionnement des dispositifs Externes	5
5. GESTION DES TELECOMMANDES (seulement pour T3S)	
5.1 Test de mémoire	5
5.2 Procédure d'effacement total de la mémoire	5
5.3 Procédure d'apprentissage de la première télécommande	5
5.4 Procédure d'apprentissage pour d'autres télécommandes	5
5.5 Annulation d'une télécommande	5
6. ACCESSOIRES	
6.1 Module CA41 (seulement pour T3S)	6
6.2 Module d'extension de mémoire 16 ko ou 128 kbits (seulement pour T3S)	6
6.3 Outils de programmation (seulement pour T3S)	6
6.4 Clavier codé	6
6.5 Lecteur de cartes magnétiques	6
6.6 Récepteur UNICO	6



1. DESCRIPTION

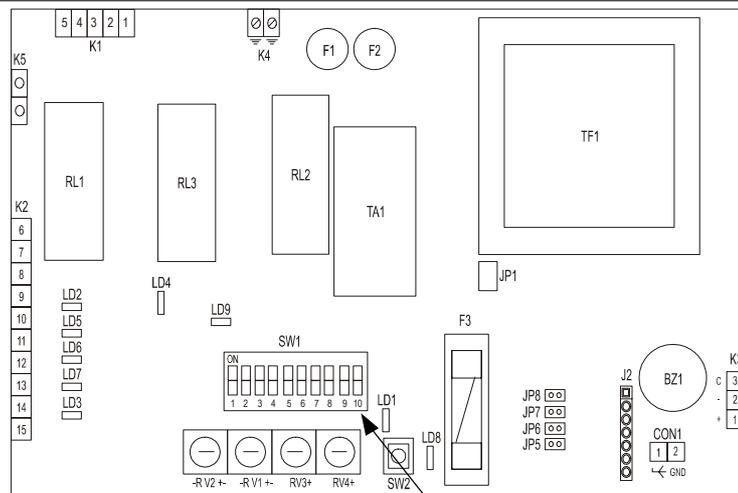
Dispositif équipé d'un microprocesseur Aprimatic pour la commande d'un moteur ayant une puissance maximale de 250 Watts.
En version **T3S** le dispositif est équipée d'un module radiorécepteur incorporé.

1.1 REPRÉSENTATION GRAPHIQUE DU DISPOSITIF

- | | |
|---|--|
| RV1 Vis de réglage vitesse d'approche | temps que LD4 quand la carte détermine le démarrage |
| RV2 Vis de réglage sensibilité d'inversion | LD3 LED de sécurité fermeture/ouverture (rouge) |
| RV3 Vis de réglage temps de pause | LD4 LED rouge qui s'allume quand le récepteur détermine le démarrage (seulement pour T3S) |
| RV4 Vis de réglage temps de travail | LD5 LED arrêt (rouge) |
| SW1 INTERRUPTEURS DIP | LD6 LED cellule photoélectrique (rouge) |
| K1 Bornier moteur + tension de secteur (IN) | LD7 LED fin de course (rouge) |
| K2 Bornier signaux/commandes | LD8 LED du récepteur (rouge) |
| K3 Branchement carte de décodage lecteur de cartes magnétiques, ou clavier codé, ou radiorécepteur uniquement Aprimatic (seulement pour T3E) | LD9 Déclenchement du dispositif anti-écrasement (rouge) |
| K4 Bornier pour branchement lumière d'accueil | JP5-8 Cavaliers de sélection du canal de sortie du récepteur (seulement pour T3S) |
| K5 Connecteur pour branchement | J2 Connecteur du module de mémoire du récepteur (seulement pour T3S) |
| RL1 Relais sens de marche | BZ1 Avertisseur sonore (seulement pour T3S) |
| RL2 Relais lumière d'accueil | CON1 Bornier antenne (seulement pour T3S) |
| RL3 Relais moteur | SW2 Touche d'effacement du récepteur (seulement pour T3S) |
| TF1 Transformateur | |
| JP1 Type de ralentissement | |
| LD1 Présence secteur (verte) | |
| LD2 LED rouge qui s'allume en même | |

1.2 SPECIFICATIONS TECHNIQUES

Tension d'alimentation	230 VCA (+6% - 10%)
Fréquence	50HZ
Fusible de protection F1	F5A intervention rapide pour protection moteurs
Fusible de protection F2	F200mA interv. rapide pour protect. primaire transformateur
Fusible de protection F3	F500mA intervention rapide pour protection accessoires 24V
Consommation de l'appareil au repos	15W
Consommation de l'appareil	max. 680W (moteurs et accessoires connectés et en fonctionnement)
Température de service	-20°C +70°C
Température d'emmagasinage	-40°C +85°C
Humidité relative	90% max. (sans condensation)
Degré de protection	IP55 (uniquement en boîtier IP55)



AJUSTAGE VIS de REGLAGE

⊕ = plus de sensibilité = moins de force de poussée
 ⊖ = moins de sensibilité = plus de force de poussée

T3E

ATTENTION!
En utilisant un **ACTIONNEUR HYDRAULIQUE**:

- tourner RV2 à fond vers le signe ⊖
- régler S6 sur ON

2. INSTALLATION

- ATTENTION** - Seul un personnel technique qualifié du service après-vente et/ou d'installation pourra effectuer l'installation du produit.
- ATTENTION** - L'installation électrique devra être conforme aux réglementations en vigueur dans le pays d'installation.
- ATTENTION** - Toujours couper la tension d'alimentation avant d'ouvrir le boîtier. S'assurer de disposer d'une bonne installation de mise à la terre et toujours relier cette dernière aux bornes correspondantes.

2.1 OPÉRATIONS PRÉLIMINAIRES

Avant de poser le dispositif, préparer les outils qui serviront à la fixation murale et aux branchements électriques. Les éléments suivants sont en outre nécessaires:

1. des goujons expansibles Ø 6 mm
2. des serre-fils PG16 avec dessus en peau
3. un interrupteur omnipolaire avec ouverture minimum des contacts de 3 mm
4. un bouton d'arrêt d'urgence
5. des câbles homologués pour une utilisation extérieure de 0,75 minimum et 1,5 mm² de section

2.2 POSE

La fixation du dispositif ne nécessite pas le perçage de trous.

1. Fixer le dispositif à au moins 30 cm du sol en utilisant les trous de fixation du boîtier en plastique.
2. Introduire les câbles de branchement dans les trous préformés situés sur le fond du boîtier et utiliser les serre-fils indiqués.
3. Installer l'interrupteur omnipolaire en amont du dispositif.
4. Installer un bouton d'arrêt d'urgence dans une position permettant de voir le système d'automatisation et de façon à pouvoir couper l'alimentation de l'installation.
5. Utiliser des câbles de 1,5 mm² de section pour le branchement du moteur au secteur et de 0,75 mm² de section pour les dispositifs à 24 Vcc.
6. **Le dispositif n'est pas doté de condensateurs d'amorçage**; utiliser les condensateurs fournis avec les opérateurs, ou les commander séparément, comme indiqué dans les instructions de l'opérateur.

2.3 BRANCHEMENTS ÉLECTRIQUES

ATTENTION - Couper l'alimentation électrique de secteur avant d'effectuer les branchements.

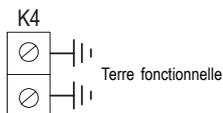
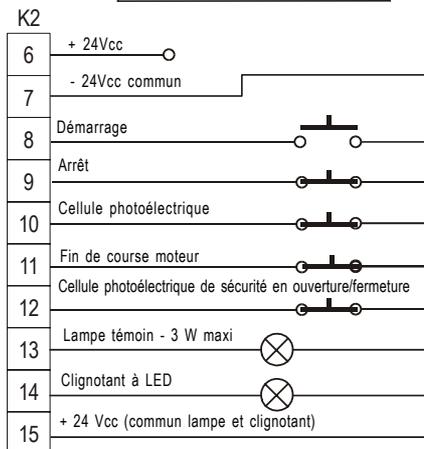
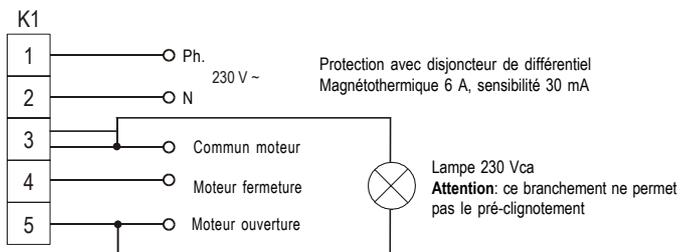
ATTENTION - L'installation électrique devra être conforme aux réglementations en vigueur dans le pays d'installation et devra être effectuée par du personnel qualifié uniquement, avec du matériel certifié.

ATTENTION - S'assurer de disposer d'une bonne installation de mise à la terre et toujours relier cette dernière aux bornes correspondantes.

ATTENTION - Ne pas utiliser de câbles téléphoniques.

Effectuer les branchements électriques comme le montre la figure ci-contre.

NB. Lier solidement en faisceau respectivement les câbles basse tension (à proximité de la borne K2), les câbles de puissance (à proximité du bornier K1) et les câbles de terre (à proximité du bornier K4).



N.B. Pontez les contacts de sécurité de type N.F., c'est-à-dire les bornes 9 (arrêt), 10 (cellule photoélectrique), 11 (fin de course moteur) et 12 (sécurité en ouverture), s'ils ne sont pas utilisés.

3. MISE EN ŒUVRE

Effectuer le branchement comme indiqué et vérifier avec soin les branchements électriques; ouvrir l'alimentation secteur et vérifier le bon fonctionnement de l'installation comme suit.

3.1 ESSAIS DE FONCTIONNEMENT

Une fois les branchements effectués, contrôler l'automatisme: ce dernier doit s'ouvrir quand le bouton de démarrage est pressé. Si à l'inverse l'automatisme se ferme, inverser les branchements du moteur.

3.2 RÉGLAGE DES VIS DE RÉGLAGE

Vis de réglage RV1 : permet de régler la **vitesse d'approche/de ralentissement**. Cette vitesse est inférieure à la vitesse nominale et correspond à la vitesse à laquelle l'automatisme s'approche de la butée de fermeture (ou d'ouverture), pendant la dernière phase de sa course.

Vis de réglage RV2 : permet de régler la **force de poussée** du moteur et donc la sensibilité d'activation du dispositif anti-écrasement électronique.

Vis de réglage RV3 : permet de régler le **temps de pause** qui précède la refermeture de l'automatisme. La plage de réglage est comprise entre 0 et 120 secondes.

Vis de réglage RV4 : permet de régler le **temps de travail** de l'automatisme. La plage de réglage est comprise entre 0 et 180 secondes. Ce temps devra être supérieur de 5 secondes environ au temps mis par la porte pour achever sa course.

3.3 PROGRAMMATION DU FONCTIONNEMENT

Procéder maintenant à la programmation.

ATTENTION- Toujours couper l'alimentation électrique avant chaque intervention sur la programmation du dispositif (remise à zéro du programme précédemment entré).

INTERRUPTEURS DIP 1 et 2: ces deux interrupteurs DIP permettent de sélectionner les modes de fonctionnement suivants:

Automatique: une impulsion de démarrage donnée à l'automatisme en commande l'ouverture jusqu'au fin de course d'ouverture. Toute impulsion de démarrage donnée en phase d'ouverture est ignorée. Une fois le fin de course d'ouverture activé, le temps de pause commence; ce temps de pause écoulé, la phase de fermeture est commandée. Pendant cette phase, une impulsion de démarrage commande la réouverture de la porte; la réouverture de la porte est également commandée si les cellules photoélectriques sont obscurcies.

En phase de pause et avec les cellules photoélectriques activées, l'automatisme reste en pause tant que les cellules photoélectriques ne sont pas libérées.

INTERRUPTEUR DIP SW1

S1	S2	MODE
ON	ON	Automatique
OFF	ON	Semiautomatique avec arrêt
ON	OFF	Semiautomatique "ouvert./fermet."
OFF	OFF	Homme présent

S3	ENTRÉE12
ON	Securité ouverture
OFF	Fermeture

S5	COUP D'INVERSION
ON	Habilité
OFF	Inhibé

SEULEMENT POUR T3S		
S7	S8	FONCTIONNEMENT SORTIES
ON	ON	Configuration non utilisée
OFF	ON	Fonctionnement continu
ON	OFF	Fonctionnement phase-phase
OFF	OFF	Fonctionnement à impulsions

J1	TYPE DE RALENTISSEMENT
ON	Faible ralentissement
OFF	Fort ralentissement

S4	PRE-CLIGNOTEMENT
ON	Habilité
OFF	Inhibé

S6	SELECTION MOTEURS
ON	Sélection 1 moteur
OFF	Sélection 2 moteurs

SEULEMENT POUR T3S		
S9	S10	ACTIVATION TOUCHES (*)
ON	ON	Activation touches13 et14 (rangée 4)
OFF	ON	Activation touches 9-12 (rangée 3)
ON	OFF	Activation touches 5- 8 (rangée 2)
OFF	OFF	Activation touches 1-4 (rangée 1)

(*) Si le récepteur est utilisé en association avec la télécommande à 14 touches.

REMARQUE- **OFF** = pontet ouvert (sans cavalier)
ON = pontet fermé (avec cavalier)

Semi-automatique avec arrêt: l'automatisme étant fermée, une impulsion de démarrage commande l'ouverture jusqu'au fin de course d'ouverture. Toute impulsion de démarrage donnée en phase d'ouverture provoque l'arrêt de l'automation dans la position où elle se trouve; la porte reste à l'arrêt jusqu'à l'envoi d'une autre impulsion de démarrage qui en commande la fermeture. Une impulsion de démarrage donnée en phase de fermeture commande la réouverture de l'automatisme.

Semi-automatique OUVERTURE/FERMETURE: le fonctionnement est le même que le mode de fonctionnement semi-automatique (voir ci-dessus) avec la seule différence que les entrées d'OUVERTURE (Démarrage) et de FERMETURE sont séparées. Une impulsion d'OUVERTURE (Démarrage) en phase de fermeture commande la réouverture de la porte. La commande de FERMETURE en phase d'ouverture entraîne la fermeture de la porte.

Homme présent: ce mode de fonctionnement suppose la présence physique d'un opérateur. L'entrée de la borne N° 12 prend la fonction d'une entrée de "fermeture". Pour commander l'ouverture de la porte, il faut maintenir pressé le bouton de démarrage (entrée d'ouverture); ce bouton relâché, le mouvement se bloque. Pour fermer la porte, maintenir pressé le bouton de "fermeture". Si les cellules photoélectriques sont obscurcies, le dispositif commandera le blocage du mouvement: dans ce cas, l'opérateur devra relâcher les boutons de commande et presser soit le bouton d'ouverture soit le bouton de fermeture. Il y a également blocage du mouvement si les boutons d'ouverture et de fermeture sont pressés en même temps.

INTERRUPTEUR DIP 3: sélection de l'entrée 12. Cet interrupteur DIP permet de sélectionner la fonction de l'entrée 12 (bornier K2) comme SÉCURITÉ SUPPLEMENTAIRE EN OUVERTURE ou bien comme FERMETURE.

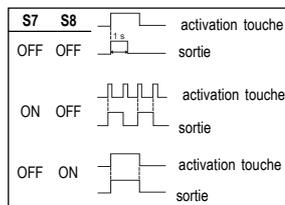
INTERRUPTEUR DIP 4: sélection du pré-clignotement. Cet interrupteur DIP permet d'habiller ou d'inhiber le pré-clignotement. La sélection peut se faire aussi bien en phase d'ouverture qu'en phase de fermeture. Si la fonction est habilitée, la lampe témoin et le clignotant seront activés pendant 3 secondes avant le départ de l'automatisme en ouverture ou fermeture.

INTERRUPTEUR DIP 5: coup d'inversion. Cet interrupteur DIP permet d'habiller ou d'inhiber le coup d'inversion en fin de cycle de fermeture. Cette procédure permet de "décharger" l'automation des tensions qui se sont accumulées pendant la phase d'arrêt contre le fin de course mécanique. Ne pas utiliser cet interrupteur avec une barrière Area, AT64, AT62 et AT60. Le régler sur OFF.

INTERRUPTEUR DIP 6: sélection de 1 ou de 2 moteurs. Permet d'optimiser le comportement du contrôle anti-écrasement et ralentissement dans le cas d'un actionneur à 1 ou 2 moteurs.

3.3.1 Interrupteurs DIP seulement pour T3S

INTERRUPTEURS DIP 7 ET 8: ces deux interrupteurs DIP permettent de sélectionner le mode de fonctionnement des canaux de sortie 3 et 4 du récepteur (voir schéma ci-dessous):



Fonctionnement à impulsions (S7 et S8 OFF): à chaque commande donnée avec l'émetteur, la sortie s'active pendant une seconde.

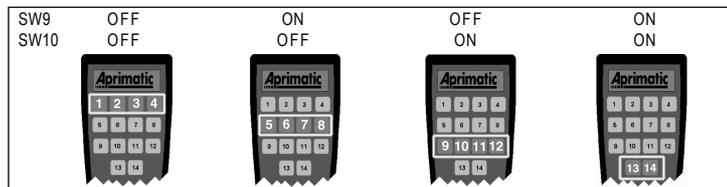
Fonctionnement phase-phase (S7 ON S8 OFF): à chaque commande donnée avec l'émetteur, la sortie change d'état (ON® OFF et OFF® ON).

Fonctionnement continu (S7 OFF -S8 ON): la sortie reste active tant que la commande donnée par l'émetteur est active.

S7 et S8 ON: Configuration non utilisée. Entraîne la désactivation des canaux de sortie 3 et 4.

REMARQUE - Les canaux de sortie 1 et 2 fonctionnent en tous les cas avec une sortie à impulsion d'une durée de 1 seconde.

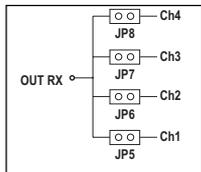
INTERRUPTEURS DIP 9 ET 10: Le récepteur peut être utilisé aussi bien avec les télécommandes à 2 et 4 touches qu'avec les télécommandes à 14 touches. Si le récepteur est utilisé en association avec les télécommandes à 14 touches, il est possible de définir, par l'intermédiaire des interrupteurs SW9 et SW10, à quelle rangée de touches il doit répondre, selon le schéma suivant:



REMARQUES: Le récepteur peut aussi recevoir des commandes données par des télécommandes à 2 et 4 canaux (TR2 et TR4) uniquement si SW9 et SW10 sont sur OFF (première configuration).

REMARQUES: Le microprocesseur du dispositif lit la position des interrupteurs SW7-10 au moment de la mise sous tension. Si la configuration des interrupteurs SW7-10 est modifiée, pour la rendre opérationnelle, le dispositif doit être mis hors tension puis à nouveau sous tension.

Cavaliers JP5-8: les cavaliers JP5-8 permettent de sélectionner le canal de sortie du récepteur, et donc la touche de la télécommande qui activera le signal de sortie. Cette affectation se fait en fermant un seul des cavaliers présents, selon le schéma suivant:



JP5 - Canal 1 - Touche 1 / JP6 - Canal 2 - Touche 2
JP7 - Canal 3 - Touche 3 / JP8 - Canal 4 - Touche 4

ATTENTION: Sous peine de rupture du dispositif, il ne faut fermer qu'un seul cavalier.

4 CONTRÔLE DU FONCTIONNEMENT

Après avoir sélectionné le mode et les temps de fonctionnement, contrôler les dispositifs externes reliés à la carte.

4.1 CONTRÔLE DU FONCTIONNEMENT DES DISPOSITIFS EXTERNES

Entrée démarrage - Contact de type N.O., devant transmettre l'impulsion de démarrage à l'automatisme.

Entrée arrêt - Contact de sécurité N.F. prioritaire dans n'importe quel état et pour toutes les fonctions. Si la fonction d'arrêt est activée, le dispositif commande l'arrêt du mouvement de l'automatisme dans la position où il se trouve; pour faire repartir le mouvement, presser le bouton de démarrage qui commande la fermeture de l'automatisme. Quand l'entrée d'arrêt est activée, le dispositif ignore toutes les autres commandes.

Entrée cellule photoélectrique - Contact de sécurité N.F. actif uniquement en phase de fermeture. Si la cellule photoélectrique est activée, une fermeture d'1 seconde de l'automatisme est commandée, puis la réouverture jusqu'à la fin du temps de travail. Quand l'automatisme est ouvert et les cellules photoélectriques obscurcies, ces dernières empêchent l'automatisme de se refermer.

Entrée sécurité ouverture/fermeture - Cette entrée (borne n° 12) peut avoir une fonction différente selon la sélection effectuée avec l'interrupteur DIP 3.

Ci-après, les différents modes de fonctionnement possibles:

- **Entrée sécurité ouverture** - Il s'agit d'une entrée de sécurité qui est active tant en ouverture qu'en fermeture. Quand l'entrée est activée, l'automatisme s'arrête dans la position où elle se trouve; quand l'entrée est désactivée, la porte reprend son mouvement dans la direction qu'elle avait précédemment. Cette fonction peut être utilisée pour protéger les zones à risque d'écrasement.
- **Entrée fermeture** - Entrée active uniquement avec les modes de fonctionnement Homme Présent et Semi-automatique OUVERTURE/FERMETURE, qui a la fonction de commander la fermeture de l'automatisme quand le bouton de fermeture est maintenu pressé.

Sortie lampe témoin - Sortie 24 Vcc avec charge de 3W maxi, qui commande la lampe témoin indiquant l'état de l'automatisme. Lampe éteinte: automatisme fermé; lampe allumée en fixe: automatisme ouvert ou en phase d'ouverture; lampe clignotante: automatisme en phase de fermeture.

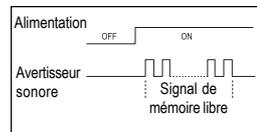
Sortie clignotant - Sortie 24 Vcc, qui commande le clignotant.

Cette sortie commande le clignotant avec une alimentation de fréquence 1 Hz: s'allume pendant 0,5 s. et s'éteint pendant 0,5 s. Si la fonction de pré-clignotement est habilitée, cette sortie est activée 3 secondes avant la commande du mouvement tant en ouverture qu'en fermeture.

NOTA - N'utiliser que des clignotants à LED série ET Aprimatic, sous peine de rupture de la sortie et donc d'un mauvais fonctionnement de tout le système.

5. GESTION DES TELECOMMANDES (seulement T3S)

5.1 TEST DE MÉMOIRE

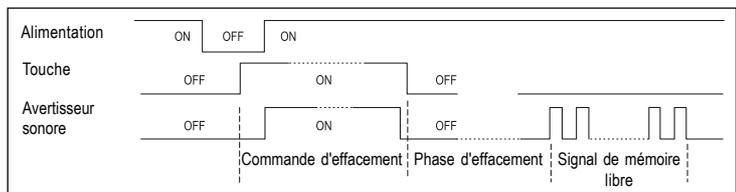


Toutes les informations relatives aux télécommandes sont mémorisées dans le module de mémoire extractible: à chaque mise sous tension du dispositif à récepteur intégré, un test est effectué pour déterminer la quantité de mémoire encore disponible pour l'insertion d'autres télécommandes.

A la mise sous tension du dispositif, après un bref instant durant lequel la lecture de la mémoire est effectuée, l'avertisseur émet un certain nombre de bips sonores (de 1 à 10) qui indique le pourcentage de mémoire libre: chaque bip sonore correspond à 10 % environ de mémoire libre (10 bips = 100 % de mémoire libre).

5.2 PROCÉDURE D'EFFACEMENT TOTAL DE LA MÉMOIRE

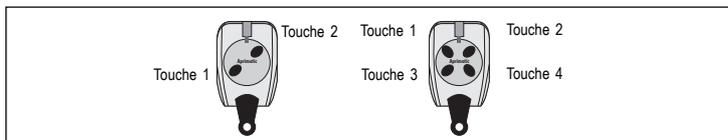
1. Mettre le dispositif hors tension.
2. Remettre le dispositif sous tension en maintenant la touche d'effacement SW2 enfoncée, puis relâcher la touche quand la LED LD8 et l'avertisseur BZ1 se désactivent.
3. A ce stade, il faut attendre la fin de l'opération d'effacement; après quoi, l'appareil exécutera automatiquement le test de mémoire.



5.3 PROCÉDURE D'APPRENTISSAGE DE LA PREMIÈRE TÉLÉCOMMANDE

1. Mettre le dispositif sous tension.
2. S'assurer que la mémoire est complètement vide (10 bips consécutifs); dans le cas contraire, effacer d'abord le contenu de la mémoire.
3. Presser simultanément toutes les touches de la première télécommande à entrer (2 touches pour les TR2, 4 touches pour les TR4) jusqu'à ce que la LED LD8 et l'avertisseur BZ1 s'activent (signal sonore continu), indiquant que la phase d'apprentissage est en cours.
4. Presser maintenant une touche quelconque de l'émetteur.
5. La LED LD8 et l'avertisseur BZ1 s'éteignent un instant puis se réactivent, confirmant l'apprentissage de la télécommande dans le module de mémoire extractible.

ATTENTION- Pendant la phase d'apprentissage, le fonctionnement du récepteur est inhibée, mais les commandes manuelles fonctionnent.



5.4 PROCÉDURE D'APPRENTISSAGE POUR D'AUTRES TÉLÉCOMMANDES

Une fois l'apprentissage de la première télécommande effectué, et tant que le signal sonore est actif, il est possible d'entrer d'autres télécommandes en répétant la procédure des points 3 et 4.

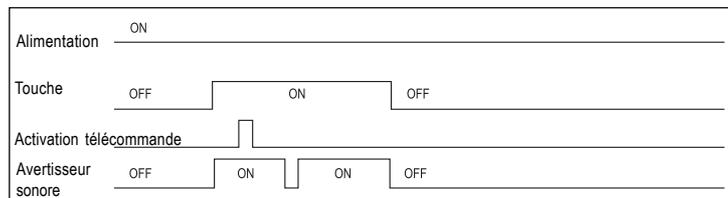
La phase de mémorisation des télécommandes peut être réactivée dans un deuxième temps, en pressant simultanément toutes les touches d'un émetteur *déjà mémorisé*: le signal sonore se réactivera et d'autres télécommandes pourront être entrées en répétant la procédure des points 3 et 4.

REMARQUES:

- La procédure d'apprentissage de la première télécommande, ainsi décrite, n'est possible que si la mémoire du récepteur est complètement vide.
- Pour quitter la phase de mémorisation, il suffit de presser la touche d'effacement SW2.
- Le système reste en mode d'apprentissage (signal sonore actif continu) pendant un temps maxi de 25 secondes environ, puis le récepteur revient automatiquement en mode normal (signal sonore désactivé).

5.5 ANNULATION D'UNE TÉLÉCOMMANDE

1. Avec le dispositif sous tension, appuyer de façon continue sur la touche d'effacement SW2. La LED LD8 et l'avertisseur BZ1 s'activeront avec un signal sonore continu.
 2. Presser n'importe quelle touche de la télécommande à annuler.
 3. La LED LD8 et l'avertisseur BZ1 se désactiveront une fois l'annulation de la télécommande effectuée.
- Pour annuler plusieurs télécommandes, répéter le point 2 en maintenant la touche SW2 toujours enfoncée.
 - Cette procédure est utile pour annuler des télécommandes mémorisées par erreur : l'apprentissage d'une télécommande annulée peut de toute façon être répété sur le récepteur, selon la procédure indiquée au paragraphe précédent.



6. ACCESSOIRES

6.1 MODULE CA41 (SEULEMENT POUR T3S)

La mise en place de ce module sur le dispositif permet à l'utilisateur de disposer d'un autre canal de réception: ainsi, avec le MÊME DISPOSITIF ET LA TÉLÉCOMMANDE STANDARD à deux touches Aprimatic, il est possible de commander deux charges différentes.

6.2 MODULE D'EXTENSION DE MÉMOIRE 16 ko ou 128 kbits (SEULEMENT POUR T3S)

Grâce à l'intégration de ce module, le dispositif peut gérer jusqu'à 1500 utilisateurs.

6.3 OUTILS DE PROGRAMMATION (SEULEMENT POUR T3S)

Les dispositifs et les télécommandes Aprimatic peuvent aussi être programmés en utilisant:

- Programmeur APRITool pour la gestion du contrôle des accès
- Logiciel pour la gestion des accès APRICOT-MANAGER
- Base de connexion pour la programmation des émetteurs APRIBASE 1

6.4 CLAVIER CODÉ

Il est possible d'installer un clavier codé en reliant la carte de décodage CT3 au connecteur K3.

6.5 LECTEUR DE CARTES MAGNÉTIQUES

Il est possible d'installer un lecteur de cartes magnétiques en reliant la carte de décodage LB4 au connecteur K3.

6.6 RÉCEPTEUR UNICO

Module radiorécepteur enfichable pour le pilotage du dispositif de contrôle Aprimatic et d'un maximum de 3 autres charges génériques (avec modules relais dédiés, disponibles en option).